

В.М. Коцовський, Ф.Е. Гече, О.В. Міца, А.Є. Батюк

## ПРО ПОВЕДІНКУ АЛГОРИТМУ НАВЧАННЯ ПЕРЦЕПТРОНА У НЕСЕПАРАБЕЛЬНОМУ ВИПАДКУ

*Анотація.* У роботі доводиться узагальнення теореми про зациклювання перцептрона для навчання поліноміальних нейронних елементів. Отриманий результат може бути використаний для побудови алгоритмів навчання несепарабельних множин.

*Ключові слова:* перцептрон, алгоритм навчання, теорема про зациклювання.

### Вступ

Поліноміальний нейронний елемент (ПНЕ) був уведений у розгляд у 60-их роках ХХ століття. На ідейному рівні ПНЕ із  $n$  входами відрізняється від НЕ тим, що у ньому замість звичайної лінійної зваженої суми входів  $\sum_{i=1}^n w_i x_i$  використовується поліноміальна зважена сума вигляду

$$\sum_{k=1}^m w_k x_1^{j_{k1}} \dots x_n^{j_{kn}}, \quad j_{ki} \in \mathbb{N}, \quad i = 1, \dots, n. \quad (1)$$

Дослідження властивостей ПНЕ було зумовлено прагненням отримати клас порогових функцій більшої потужності ніж клас звичайних порогових функцій. У більш загальному випадку вивчалася можливість відокремлювати множини точок у  $\mathbb{R}^n$  за допомогою поліноміальних гіперповерхонь, можливості яких по здійсненню дихотомій є більш універсальними, ніж відповідні можливості гіперплощин, які використовувалися у класичних перцептронах. Теоретичним підґрунтям доцільності використання ПНЕ є відома теорема Ковера [1], у якій стверджується, що з переходом до простору більшої розмірності ймовірність лінійної сепарабельності множин може тільки збільшуватися. Класичний алгоритм навчання перцептрона з незначними змінами може бути використаний для навчання ПНЕ. Відомо [1], що із зростанням розмірності частка порогових (поліноміально порогових) дихотомій швидко зменшується. Цей факт зумовлює інтерес до вивчення поведінки алгоритму навчання перцептрона у несепарабельному випадку. У роботі буде показано, що за певних припущень

вагові вектори, які отримуються згідно алгоритму навчання, є обмеженими. Цей результат є узагальненням відомої теореми Ефрона про «зациклювання» перцептрона і може бути використаний для обґрунтування rocket-алгоритмів навчання ПНЕ.

Ітераційний пакетний алгоритм навчання поліноміальних нейронних елементів.

Розглянемо алгоритм навчання ПНЕ, який багато в чому схожий до алгоритму навчання перцептрона, запропонованому в [2]. Будемо розглядати множину одночленів  $\Pi = \{P_1(\mathbf{x}), \dots, P_m(\mathbf{x})\}$ , елементи якої є мономами вигляду

$$P_i(\mathbf{x}) = x_1^{i_1} \cdot \dots \cdot x_n^{i_n}, \quad \mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, \quad i_j \geq 0, \quad j = 1, \dots, n, \quad i = 1, \dots, m.$$

Ваговий вектор  $\mathbf{w}$  назвемо  $\Pi$ -допустимим вектором, якщо  $(\mathbf{w}, P(\mathbf{a})) \neq 0$ , де  $(\mathbf{w}, P(\mathbf{a}))$  — скалярний добуток векторів  $\mathbf{w}$  та  $P(\mathbf{a})$ , а  $P(\mathbf{a}) = (P_1(\mathbf{a}), \dots, P_m(\mathbf{a}))$ .

Нехай підмножини  $A^+$ ,  $A^-$  — множини  $n$ -вимірних векторів простору  $\mathbb{R}^n$ , які задовольняють умову  $A^+ \cap A^- = \emptyset$ . Якщо знайдеться такий  $\Pi$ -допустимий ваговий вектор  $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^m$ , що для всіх  $\mathbf{a} \in A^+$  виконується умова  $(\mathbf{w}, P(\mathbf{a})) > 0$ , а для всіх  $\mathbf{a} \in A^-$   $(\mathbf{w}, P(\mathbf{a})) < 0$ , то множини  $A^+$  і  $A^-$  назвемо  $\Pi$ -сепарабельними і будемо казати, що ПНЕ з ваговим вектором  $\mathbf{w}$  відокремлює ці множини відносно системи поліномів  $\Pi$ . Якщо крім того знайдеться таке  $\delta > 0$ , що для всіх  $\mathbf{a} \in A^+ \cup A^-$  виконується умова  $|(w, P(a))| > \delta$ , то множини  $A^+$  і  $A^-$  назвемо сильно  $\Pi$ -сепарабельними, а величину  $\delta$  — допуском. Слід зауважити, що сильна сепарабельність є бажаною при програмній чи технічній реалізації ПНЕ, оскільки вона дозволяє уникнути небажаного впливу похибок заокруглень або завад. Легко переконатися, що довільні  $\Pi$ -сепарабельні скінченні множини задовольняють умову сильної  $\Pi$ -сепарабельності. Обернене твердження не завжди є вірним.

Нехай множини  $A^+$  і  $A^-$  є сильно  $\Pi$ -сепарабельними і нехай  $A = A^+ \cup A^-$ . Опишемо алгоритм навчання ПНЕ, який дозволяє отримати ваговий вектор ПНЕ, який сильно відокремлює множини  $A^+$  і  $A^-$  із заданим допуском  $\varepsilon > 0$ . Під навчаючою послідовністю будемо

розуміти нескінченну послідовність векторів  $\{\mathbf{a}^k\}$ , яка задовольняє наступні дві умови:

$$\mathbf{a}^k \in A;$$

для всіх  $r \in \mathbb{N}$  множина  $\{\mathbf{a}^r, \mathbf{a}^{r+1}, \mathbf{a}^{r+2}, \dots\}$  всюди щільна у множині  $A$ .

Для скінченної множини умова 2 рівносильна тому, що кожний елемент множини  $A$  повторюється у навчаючій послідовності безліч разів.

Нехай функція  $\text{Rsign}_b$  ( $b > 0$ ) обчислюється за наступним правилом:

$$\text{Rsign}_b x = \begin{cases} \text{Rsign } x, & |x| > b, \\ 0, & |x| \leq b. \end{cases}$$

Виходячи з довільного (не обов'язкового  $\Pi$ -допустимого) початкового наближення  $\mathbf{w}^0$  будемо будувати послідовність вагових за наступним алгоритмом:

**ПЕРЦЕПТРОН**  $(\{\mathbf{a}^k\}, \{\beta^k\}, l, \varepsilon)$

**ПОЧАТОК:**  $k \leftarrow 0$ . Вибрати в якості початкового наближення заданий вектор  $\mathbf{w}^0$ .

**ПЕРЕВІРКА:**  $k \leftarrow k + 1$ ,  $j \leftarrow 0$ ,  $\Delta \mathbf{w}^k = \mathbf{0}$ .

**КОЕФІЦІЄНТ:**  $j \leftarrow j + 1$ ,  $\gamma_{kj} \leftarrow 0$ .

якщо  $\text{Rsign}_{2\varepsilon}(\mathbf{w}^{k-1}, P(\mathbf{a}^{(k-1)l+j})) < 1$  і  $\mathbf{a}^{(k-1)l+j} \in A^+$ , то

$\gamma_{kj} \leftarrow 1$  і перейти до ПРИРІСТ.

якщо  $\text{Rsign}_{2\varepsilon}(\mathbf{w}^{k-1}, P(\mathbf{a}^{(k-1)l+j})) > -1$  і  $\mathbf{a}^{(k-1)l+j} \in A^-$ , то

$\gamma_{kj} \leftarrow -1$ .

**ПРИРІСТ:**  $\Delta \mathbf{w}^k \leftarrow \Delta \mathbf{w}^k + \gamma_{kj} P(\mathbf{a}^{(k-1)l+j})$ .

Якщо  $j < l$ , то перейти до КОЕФІЦІЄНТ.

Якщо  $\Delta \mathbf{w}^k \neq \mathbf{0}$ , то перейти до КОРЕКЦІЯ, інакше перейти до ПЕРЕВІРКА

**КОРЕКЦІЯ:**  $\mathbf{w}^k \leftarrow \mathbf{w}^{k-1} + \beta_k \Delta \mathbf{w}^k$ .

Перейти до ПЕРЕВІРКА.

Рисунок 1 – Пакетний алгоритм навчання ПНЕ з допуском та змінними коефіцієнтами .

Як видно з рис. 1, у алгоритмі ПЕРЦЕПТРОН вагові вектори обчислюються за формулою:

$$\mathbf{w}^k = \mathbf{w}^{k-1} + \beta_k \Delta \mathbf{w}^k, \quad k = 1, 2, \dots, \quad (2)$$

де додатний коефіцієнт  $\beta_k$  відповідає за швидкість навчання, а вектор корекції  $\Delta \mathbf{w}^k$  обчислюється так:

$$\Delta \mathbf{w}^k = \gamma_{k1} P(\mathbf{a}^{(k-1)l+1}) + \dots + \gamma_{kl} P(\mathbf{a}^{kl}).$$

З правила вибору коефіцієнтів  $\gamma_{kj}$  випливає, що у випадку  $\mathbf{a}^{(k-1)l+j} \in A^+$  і  $\text{Rsign}_{2\varepsilon}(\mathbf{w}^{k-1}, P(\mathbf{a}^{(k-1)l+j})) = 1$  або  $\mathbf{a}^{(k-1)l+j} \in A^-$  і  $\text{Rsign}_{2\varepsilon}(\mathbf{w}^{k-1}, P(\mathbf{a}^{(k-1)l+j})) = -1$ . корекція по вектору  $\mathbf{a}^{(k-1)l+j}$  відсутня, оскільки ваговий вектор  $\mathbf{w}^{k-1}$  правильно класифікує вхідний вектор  $\mathbf{a}^{(k-1)l+j}$ . У інших випадках відбувається корекція і для вектора  $\mathbf{w}^k$  скалярний добуток  $(\mathbf{w}^k, \Delta \mathbf{w}^k)$  або вже має потрібне для класифікації значення, або принаймні ближче до потрібного значення, ніж скалярний добуток  $(\mathbf{w}^{k-1}, \Delta \mathbf{w}^k)$ . Алгоритм навчання ПНЕ ПЕРЦЕПТРОН  $(\{\mathbf{a}^k\}, \{\beta^k\}, l, \varepsilon)$ , ітерація якого описується співвідношенням (2) належить до пакетних алгоритмів навчання, оскільки при кожній ітерації (по  $k$ ) у алгоритмі аналізується реакція ПНЕ на  $l$  векторів  $\mathbf{a}^{(k-1)l+1}, \dots, \mathbf{a}^{kl}$ . Індекс  $k$  природно називати номером кроку алгоритму. Параметр алгоритму  $l$  будемо назвати довжиною навчального пакета даних. У випадку  $l = 1$  ми отримаємо он-лайн версію алгоритму. Якщо при цьому  $\varepsilon = 0$ ,  $\Pi = \{1, x_1, \dots, x_n\}$ ,  $\beta_k = 1$ ,  $k = 1, 2, \dots$  то (2) перетворюється на звичайний алгоритм навчання перцептрона. Наступна теорема є узагальненням добре відомої теореми про збіжність навчання перцептрона [2] і доводиться схожим чином (див. [3]).

**Теорема 1.** Якими б не були початкове наближення  $\mathbf{w}^0$ , довжина пакета  $l$  і навчаюча послідовність  $\{\mathbf{a}^k\}$ , через скінчену кількість кроків алгоритму ПЕРЦЕПТРОН  $(\{\mathbf{a}^k\}, \{\beta^k\}, l, \varepsilon)$  ми отримаємо ваговий вектор  $\mathbf{w}^k$ , який з допуском  $\varepsilon$  відокремлює обмежені, сильно П-

сепарабельні множини  $A^+$  і  $A^-$  за умови, що для коефіцієнтів  $\beta_k$  справджується рівність

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\sum_{j=1}^k \beta_j^2}{\left( \sum_{j=1}^k |\beta_j| \right)^2} = 0$$

**Зауваження.** Для класичного ПЕ допуск і різні способи вибору коефіцієнтів швидкості навчання  $\beta_k$  вивчалися у [4]. Можливі різноманітні варіанти побудови навчаючої послідовності  $\{\mathbf{a}^k\}$ . Якщо  $l = \text{Card } A$  і  $\beta_k = 1/l$ , то теорема забезпечує скінченність алгоритму навчання, для якого на кожному кроці проводиться лише одна усереднююча корекція по всім елементам скінченної множини  $A = A^+ \cup A^-$ . Слід зазначити, що якщо початкове наближення є цілочисловим вектором і коефіцієнти  $\beta_k$  — цілі, то й усі вектори  $\mathbf{w}^k$ , які отримуються згідно (2) також є цілочисловими, що є важливим для більшості застосувань.

Обмеженість вагових векторів у випадку навчання несепарабельних множин.

Цікавим є питання поведінки величини  $\|\mathbf{w}^k\|$  для несепарабельного випадку. У випадку он-лайн алгоритму навчання звичайних НЕ ( $l = 1$ ,  $\beta_j = \text{const}$ ) по розпізнаванню скінченних множин спочатку експериментально, а потім і строго теоретично [5] було встановлено, що норма  $\|\mathbf{w}^k\|$  є обмеженою. Це факт відомий у літературі під назвою «теорема про зациклювання перцептрона». Ми покажемо, що теорему про зациклювання можна узагальнити на випадок пакетного алгоритму навчання ПНЕ з допуском за умови, що вагові вектори  $\{\mathbf{w}^k\}$  отримуються за формулою (2), а невід'ємні коефіцієнти  $\beta_k$  обмежені зверху. На Рис. 2 наведені факти, які наштовхують на ідею обмеженості вагових векторів у випадку  $m = 2$ ,  $l = 1$ .

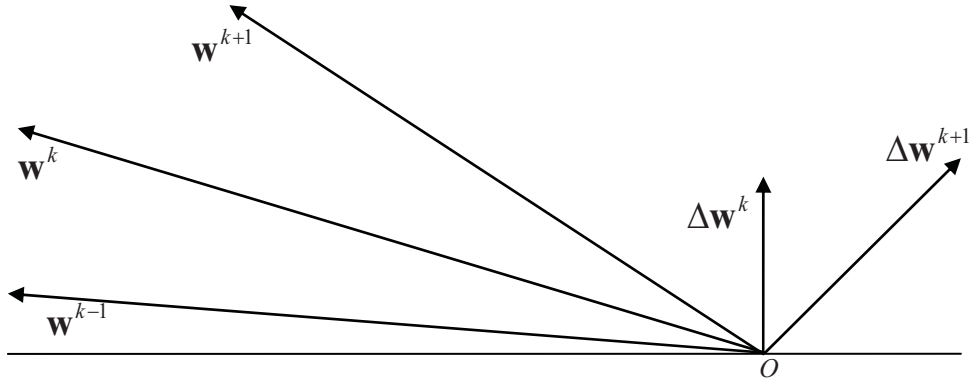


Рисунок 2

Якщо довжина вектора  $\mathbf{w}^{k-1}$  набагато більша за довжину вектора  $\beta_k \Delta \mathbf{w}^k$ ,  $\mathbf{a}^k \in A^+$ , то  $\|\mathbf{w}^k\| > \|\mathbf{w}^{k-1}\|$  лише у тому випадку, коли кут між  $\mathbf{w}^{k-1}$  і  $\Delta \mathbf{w}^k$  «близький» до прямого кута. Причому при виконанні умови  $\|\mathbf{w}^{k-1}\| \gg \beta_k \|\Delta \mathbf{w}^k\|$  значення різниці  $\|\mathbf{w}^k\| - \|\mathbf{w}^{k-1}\|$  близьке до нуля і кут між векторами  $\mathbf{w}^k$  і  $\mathbf{w}^{k-1}$  також мало відрізняється від нуля. Тоді за умов корекції у алгоритмі навчання ПНЕ кут між векторами  $\mathbf{w}^k$  і  $\Delta \mathbf{w}^k$  не менший за деякий фіксований тупий кут (вважаємо, що  $\mathbf{a}^{k+1} \in A^+$ ). Тоді за умови обмеженості відношень довжин сусідніх приростів  $\beta_k P(\mathbf{a}^k)$  і  $\beta_{k+1} P(\mathbf{a}^{k+1})$  у алгоритмі навчання ПНЕ  $\|\mathbf{w}^{k+1}\| < \|\mathbf{w}^{k-1}\|$  (для простоти міркувань на Рис. 2 зображено випадок  $\beta_k = \beta_{k+1} = 1$ ). Однак у випадку  $\beta_k \gg \beta_{k+1}$  може виявитися, що  $\|\mathbf{w}^{k+1}\| > \|\mathbf{w}^{k-1}\|$ . Далі ми покажемо, що і в цьому випадку згідно алгоритму (2) ми отримуємо таку послідовність векторів  $\mathbf{w}^k, \mathbf{w}^{k+1}, \dots, \mathbf{w}^{k+r}$ ,  $r \geq 1$ , що  $\|\mathbf{w}^k\| > \|\mathbf{w}^{k+1}\| > \dots > \|\mathbf{w}^{k+r}\|$  і  $\|\mathbf{w}^{k+r}\| \leq \|\mathbf{w}^{k-1}\|$ . Для строгого доведення попереднього твердження нам знадобиться ряд допоміжних означень і лем.

Нехай  $B$  — скінченна множина у  $\mathbb{R}^m$ . Назвемо  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюгом послідовність векторів  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^k$ , яка задовольняє умови:

$$(\mathbf{w}^{j-1}, \mathbf{b}^j) \leq 2\varepsilon, \quad \mathbf{w}^j = \mathbf{w}^{j-1} + \beta_j \mathbf{b}^j, \quad \mathbf{b}^j \in B, \quad j = 1, \dots, k.$$

$(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг називається правильним, якщо для всіх  $j$

$$\|\mathbf{w}^j\| \geq \|\mathbf{w}^0\|.$$

**Лема 1.** Нехай  $L$  — підпростір евклідового простору  $\mathbb{R}^m$ , у якому лежить скінченна множина  $B$ . Проекція  $\tilde{\mathbf{w}}^0, \tilde{\mathbf{w}}^1, \dots, \tilde{\mathbf{w}}^k$  правильного  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюга  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^k$  на  $L$  також є правильним  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюгом. Крім того  $\|\mathbf{w}^k\| - \|\mathbf{w}^0\| \leq \|\tilde{\mathbf{w}}^k\| - \|\tilde{\mathbf{w}}^0\|$ .

**Доведення** аналогічне до доведення лема 4 [5, с. 184].

**Лема 2.** Для довільних векторів  $\mathbf{a}, \mathbf{b}$  ( $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$ ) дійсного евклідового простору мають місце нерівності

$$\frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{\|\mathbf{a}\|} \leq \|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\| \leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \|\mathbf{b}\|^2}{\|\mathbf{a}\|}.$$

**Доведення.** Доведення лівої частини нерівності:

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = (\mathbf{a}, \mathbf{a} + \mathbf{b}) - \|\mathbf{a}\|^2 \leq \|\mathbf{a}\| \|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\|^2 = \|\mathbf{a}\| (\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\|).$$

Доведемо праву частину нерівності. Маємо

$$\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\| = \frac{\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\|^2 - \|\mathbf{a}\|^2}{\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| + \|\mathbf{a}\|} = \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{\|\mathbf{a}\|} + \frac{\|\mathbf{b}\|^2}{\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| + \|\mathbf{a}\|} + \frac{(\|\mathbf{a}\| - \|\mathbf{a} + \mathbf{b}\|)(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{(\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| + \|\mathbf{a}\|)\|\mathbf{a}\|}.$$

Якщо  $(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \geq 0$ , то  $\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| \geq \|\mathbf{a}\|$ . Тоді

$$\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\| \leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{\|\mathbf{a}\|} + \frac{\|\mathbf{b}\|^2}{2\|\mathbf{a}\|} \leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \|\mathbf{b}\|^2}{\|\mathbf{a}\|}.$$

Нехай тепер  $(\mathbf{a}, \mathbf{b}) < 0$ . Якщо  $\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| \leq \|\mathbf{a}\|$ , то

$$\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\| \leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{\|\mathbf{a}\|} + \frac{\|\mathbf{b}\|}{\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| + \|\mathbf{a}\|} \leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \|\mathbf{b}\|^2}{\|\mathbf{a}\|}.$$

Якщо  $\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| > \|\mathbf{a}\|$ , то

$$\begin{aligned} \|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\| &= \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{\|\mathbf{a}\|} + \frac{\|\mathbf{b}\|^2}{\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| + \|\mathbf{a}\|} + \frac{(\|\mathbf{a}\| - \|\mathbf{a} + \mathbf{b}\|)(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{(\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| + \|\mathbf{a}\|)\|\mathbf{a}\|} \leq \\ &\leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{\|\mathbf{a}\|} + \frac{\|\mathbf{b}\|^2}{2\|\mathbf{a}\|} + \frac{\|\mathbf{b}\|(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{2\|\mathbf{a}\|^2} \leq \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \|\mathbf{b}\|^2}{\|\mathbf{a}\|}. \end{aligned}$$

Лема доведена.

**Наслідок.** Якщо  $(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = 0$ , то  $\|\mathbf{a} + \mathbf{b}\| - \|\mathbf{a}\| \leq \|\mathbf{a}\|^{-1} \|\mathbf{b}\|^2$ .

**Лема 3.** Якщо у дійсному евклідовому просторі кут  $\varphi$  між вектором  $\mathbf{b}$  і одиничним вектором  $\mathbf{e}$  є тупим, то для довільного

$\delta \leq -\frac{1}{2}\|\mathbf{b}\|\cos\varphi$  і довільного  $\lambda \geq \frac{\|\mathbf{b}\|}{2|\cos\varphi|}$  виконується нерівність

$$\|\mathbf{b} + \lambda\mathbf{e}\| \leq \lambda - \delta.$$

**Доведення.** Скористаємося попередньою лемою, поклавши  $\mathbf{a} = \lambda\mathbf{e}$ . Тоді

$$\|\mathbf{b} + \lambda\mathbf{e}\| - \lambda \leq \|\mathbf{b}\|\cos\varphi - \frac{1}{2}\|\mathbf{b}\|\cos\varphi \leq -\delta.$$

**Лема 4.** Для довільного  $\mathbf{w}^0 \in \mathbf{R}^m$  і довільної послідовності  $\{\beta^k\}$ , елементи якої задовольняють умову

$$0 < \beta_{\min} \leq \beta_k, \quad k = 1, 2, \dots, \quad (3)$$

$$0 < \beta_k \leq \beta_{\max} < \infty, \quad k = 1, 2, \dots, \quad (4)$$

знайдеться таке число  $N = N(m, B, \beta_{\min}, \beta_{\max}, \varepsilon)$ , що якщо  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^s$  — правильний  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг, то

$$\|\beta_1\mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s\mathbf{b}^s\| \leq N(m, B, \beta_{\min}, \beta_{\max}, \varepsilon).$$

**Доведення.** Скористаємося індукцією по  $m$  — розмірності евклідового простору, у якому міститься множина  $B$ . Нехай  $d_1 = \min_{\mathbf{b} \in B} \|\mathbf{b}\|$ ,  $d_2 = \max_{\mathbf{b} \in B} \|\mathbf{b}\|$ .

При  $m = 1$  з того, що  $\Delta\mathbf{w}^k \neq \mathbf{0}$  випливає, що  $\mathbf{w}^{k-1} \cdot \mathbf{b}^k \leq 2\varepsilon$ , а отже  $\|\mathbf{w}^{k-1}\| > \max\{2\varepsilon/d_1, \beta_{\max}d_2\} \Rightarrow \|\mathbf{w}^k\| < \|\mathbf{w}^{k-1}\|$ . Тому для довільного правильного  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюга  $\|\beta_1\mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s\mathbf{b}^s\| \leq \max\{2\varepsilon/d_1, \beta_{\max}d_2\} + 2\beta_{\max}d_2$ .

Припустимо, що теорема справджується для простору  $\mathbf{R}^m$  і доведемо її у випадку  $\dim B = m + 1$  методом від супротивного.

Припустимо, що для кожного додатного  $L$  знайдеться правильний  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^s$ , такий, що  $\|\beta_1\mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s\mathbf{b}^s\| > L$ . Неважко, показати, що тоді для довільного натурального  $N$  величина  $\|\beta_1\mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s\mathbf{b}^s\|$  є необмеженою зверху для класу  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюгів, які задовольняють умову  $\|\mathbf{w}^0\| \geq N$ . Доведемо це твердження. Нехай  $M$  — довільне додатне число,  $\|\mathbf{w}^0\| < N$ ,  $\|\beta_1\mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s\mathbf{b}^s\| > M + 3N$  і



$N \geq \beta_{\max} d_2$ .. Серед векторів  $\mathbf{w}^k$ ,  $k = 0, \dots, s$ , які задовольняють нерівність  $\|\mathbf{w}^k\| \leq 2N$  виберемо вектор з найбільшим індексом. Нехай цей індекс рівний  $k$ . Тоді  $\|\mathbf{w}^k\| \geq N$ ,  $\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_k \mathbf{b}^k\| = \|\mathbf{w}^k - \mathbf{w}^0\| < 3N$ . Тому  $\|\mathbf{b}^{k+1} + \dots + \mathbf{b}^s\| > M$ . Отже,  $\mathbf{w}^k, \dots, \mathbf{w}^s$  — шуканий правильний ланцюг.

З використанням теореми Больцано-Вейерштраса можна довести існування такого одиничного вектора  $\mathbf{e}$ , що для довільних  $N > 0$ ,  $M > 0$  будь-який окіл  $\mathbf{e}$  містить такий одиничний вектор  $\frac{\mathbf{w}^0}{\|\mathbf{w}^0\|}$ , що для правильного  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюга  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^s$  виконуються нерівності  $\|\mathbf{w}^0\| \geq N$  і  $\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s\| > M$ . Позначимо через  $H_{\mathbf{e}}$  ортогональне доповнення до підпростору, породженого вектором  $\mathbf{e}$  у  $\mathbf{R}^{m+1}$ . Із скінченності множини  $B$  випливає, що знайдеться таке додатне  $\delta_{\mathbf{e}} > 0$ , що для всіх  $\mathbf{b} \in B \cap (R^{m+1} \setminus H_{\mathbf{e}})$  виконується нерівність  $|(\mathbf{b}, \mathbf{e})| > 2\delta_{\mathbf{e}}$ . Тоді знайдеться така відкрита куля  $U_{\mathbf{e}} = B(\mathbf{e}, 2r_{\mathbf{e}})$  з центром у точці  $\mathbf{e}$ , що для довільних  $\mathbf{x} \in U_{\mathbf{e}}$  і  $\mathbf{b} \in U_{\mathbf{e}} \cap (R^{m+1} \setminus H_{\mathbf{e}})$   $|(\mathbf{b}, \mathbf{x})| > \delta_{\mathbf{e}}$ . Покажемо, що знайдуться такі числа  $\delta > 0$  і  $L_1(\mathbf{e})$ , що якщо

$$\lambda > L_1(\mathbf{e}), \beta_{\min} < \beta < \beta_{\max} \quad \mathbf{b} \in B \cap (R^{m+1} \setminus H_{\mathbf{e}}), \quad \mathbf{x} \in U_{\mathbf{e}} \quad \text{і} \quad \lambda(\mathbf{b}, \mathbf{x}) \leq 2\varepsilon, \quad (5)$$

то

$$\|\lambda \mathbf{x} + \beta \mathbf{b}\| < \lambda - 2\delta. \quad (6)$$

Справді, для достатньо великих  $\lambda$  з того, що  $|(\mathbf{b}, \mathbf{x})| > \delta_{\mathbf{e}}$  і (5) випливає, що  $(\mathbf{b}, \mathbf{x}) < -\delta_{\mathbf{e}}$ . Застосувавши лему 3, отримаємо (6).

Розглянемо довільний правильний  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^k$  і припустимо, що вектор  $\|\mathbf{w}^0\|^{-1} \mathbf{w}^0$  «достатньо близький» до вектора  $\mathbf{e}$ . Ми будемо вимагати, щоб  $\|\mathbf{w}^0\|^{-1} \mathbf{w}^0 \in V_{\mathbf{e}} = B(\mathbf{e}, r_{\mathbf{e}})$ . Позначимо  $L(\mathbf{e}) = \max\{L_1(\mathbf{e}), tL_2(\mathbf{e})\}$ , де

$$L_2(\mathbf{e}) = \frac{2}{\delta} N^2(m, H_e \cap B, \beta_{\min}, \beta_{\max}, \varepsilon),$$

а множник  $t \geq 1$  вибирається таким чином, щоб для довільного вектора  $\mathbf{b} \in H_e$ , довжина якого не більша за  $L(m, H_e \cap B, \beta_{\min}, \beta_{\max}, \varepsilon)$  кінець орт-вектора, відповідного вектору  $\mathbf{w}^0 + \mathbf{b}$  потрапив у  $U_e$  (існування такого множника випливає з наслідку до леми 2). Припустимо також, що  $\|\mathbf{w}^0\| > L(\mathbf{e})$ .

Згідно до (5)-(6),  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^k$  не може бути правильним, якщо  $\mathbf{b}^1 \notin H_e$ . Покажемо, що не тільки  $\mathbf{b}^1$ , а й усі вектори  $\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^k$  належать  $H_e$ . Припустимо, що  $\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^s \in H_e$  і вектор  $\mathbf{b}^{s+1}$  не належить підпростору  $H_e$ . Тоді за лемою 1 проєкції  $\tilde{\mathbf{w}}^0, \dots, \tilde{\mathbf{w}}^s$  векторів ланцюга утворюють правильний ланцюг у  $m$ -вимірному просторі, а тому за припущенням індукції

$$\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s\| \leq N(m, B \cap H_e, \beta_{\min}, \beta_{\max}, \varepsilon). \quad (7)$$

Поклавши у лемі 2  $\mathbf{a} = \mathbf{w}^0$ ,  $\mathbf{b} = \beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s$ , отримаємо, що

$$\|\mathbf{w}^s\| \leq \|\mathbf{w}^0\| + \delta / 2 < \|\mathbf{w}^0\| + \delta$$

$$\text{і } \mathbf{w}^s \in U_e.$$

Оскільки  $\mathbf{b}^{s+1} \notin H_e$ , то з урахуванням (5)-(6) і попередньої нерівності отримуємо

$$\|\mathbf{w}^{s+1}\| < \|\mathbf{w}^s\| - 2\delta < \|\mathbf{w}^0\| - \delta.$$

Таким чином  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг не може бути правильним, якщо усі вектори  $\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^k$  не належать гіперплощині  $H_e$ . Отже, для довільного правильного  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюга, початок якого  $\mathbf{w}^0$  «достатньо близький» до  $\mathbf{e}$  і  $\|\mathbf{w}^0\| > L(\mathbf{e})$ , величина  $\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s\|$  задовольняє (7). Це суперечить вибору  $\mathbf{e}$ . Лема доведена.

Слід зауважити, що частинний випадок попередньої леми ( $\varepsilon = 0$ ,  $\beta_k = 1$ ) неявно і без доведення використовувався у [5] при доведенні теореми про зациклювання перцептрона. Тому доведення леми

4 заповнює прогалини у доведенні згаданої теореми і робить його коректним. Лема 4 перестає бути вірною у випадку, коли у (4)  $\beta_{\max} = +\infty$  ( $\overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \beta_k = +\infty$ ). Умова (3) використовувалася тільки для доведення того, що з (5) випливає (6). Шляхом ускладнення міркувань можна обійтися без (3).

**Лема 5.** Для довільного довільної невід’ємної послідовності  $\{\beta^k\}$ , елементи якої задовольняють (4) знайдеться таке число  $N = N(m, B, \beta_{\max}, \varepsilon)$ , що якщо  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^s$  — правильний  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг, то  $\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s\| \leq N(m, B, \beta_{\max}, \varepsilon)$ .

**Доведення.** Так само, як і у доведенні леми 4 скористаємося індукцією по  $m$ . Випадок  $m = 1$  доводиться аналогічно. Припустимо, що теорема є вірною для простору  $\mathbb{R}^m$  і доведемо, що тоді вона справджується і для  $\mathbb{R}^{m+1}$ . Нехай  $\mathbf{e}$  — довільний одиничний вектор простору  $\mathbb{R}^{m+1}$ . Використаємо ті самі позначення, що й при доведенні леми 4 і визначимо значення величин  $L_1(\mathbf{e})$  і  $\delta_\varepsilon$  та знайдемо такий відкритий окіл  $U_\varepsilon$ , що

$$\text{для } \forall \lambda \geq L_1(\mathbf{e}) \text{ і } \forall \mathbf{x} \in U_\varepsilon, \forall \mathbf{b} \in B \setminus H_\varepsilon \quad |(\lambda \mathbf{x}, \mathbf{b})| \leq 2\varepsilon \Rightarrow (\lambda \mathbf{x}, \mathbf{b}) < 0. \quad (8)$$

Також будемо вимагати, щоб для всіх  $\mathbf{x} \in U_\varepsilon \cap B[0, 1]$   $(\mathbf{x}, \mathbf{e}) > 1/2$ . Крім того, знайдеться таке  $\tau > 0$ , що для всіх  $\mathbf{b} \in B \setminus H_\varepsilon$   $\tau_b \leq -\tau d_2$ , де  $\mathbf{b} = \tau_b \mathbf{e} + \tilde{\mathbf{b}}, \tilde{\mathbf{b}} \in H_\varepsilon$ .

Розглянемо довільний правильний  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^k$  і припустимо, що вектор  $\|\mathbf{w}^0\|^{-1} \mathbf{w}^0$  не тільки «достатньо близький» до вектора  $\mathbf{e}$ , як це було при доведенні леми 4, але й «достатньо віддалений» від нього. Ми будемо вимагати, щоб  $\|\mathbf{w}^0\|^{-1} \mathbf{w}^0 \in V_\varepsilon = B(\mathbf{x}, r_\varepsilon) \setminus B(\mathbf{x}, \frac{1}{2} r_\varepsilon)$ . Виберемо число  $\delta$  таким чином, щоб  $\delta = \frac{\tau \varepsilon}{16 d_2}$  у випадку  $\varepsilon > 0$  і  $\delta = \frac{1}{d_2^2}$  у іншому випадку. Нехай

$$\Lambda = \left\{ 0, \varepsilon, \frac{\varepsilon}{2}, \frac{1}{d_2^2} \right\}. \text{ Позначимо } L(\mathbf{e}) = \max \{L_1(\mathbf{e}), tL_2(\mathbf{e})\} + \frac{8\delta}{\tau} + \beta_{\max} d_2, \text{ де}$$

$$L_2(\mathbf{e}) = \frac{1}{\delta} \max_{\eta \in \Lambda} \left\{ \exp \left\{ \left( \frac{8\delta}{\tau} + \beta_{\max} \right) \right\} N(m, H_e \cap B, \beta_{\max}, \eta) + \frac{8\delta d_2}{\tau} + \beta_{\max} \right\}^2,$$

а множник  $t \geq 1$  вибирається таким чином, щоб для довільного вектора  $\mathbf{b} \in H_e$ , довжина якого не більша за  $\exp \left\{ \left( \frac{8\delta}{\tau} + \beta_{\max} \right) \right\} N(m, H_e \cap B, \beta_{\max}, \eta) + \frac{8\delta d_2}{\tau} + \beta_{\max}$  кінець орт-вектора, відповідного вектору  $\mathbf{w}^0 - \left( \frac{8\delta}{\tau} + \beta_{\max} d_2 \right) \mathbf{e} + \mathbf{b}$  потрапив у  $U_e$  (існування такого множника випливає з наслідку до лема 2). Припустимо, що  $\|\mathbf{w}^0\| > L(\mathbf{e})$  і  $\|\tilde{\mathbf{w}}^0\| > d_2$ , де  $\tilde{\mathbf{w}}^0$  — проекція вектора  $\mathbf{w}^0$  на підпростір  $H_e$ .

Згідно до (8) і лема 3  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^k$  не може бути правильним, якщо  $\mathbf{b}^1 \notin H_e$ .

Припустимо, що  $\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^{s_1} \in H_e$  і вектор  $\mathbf{b}^{s_1+1}$  не належить підпростору  $H_e$ . Тоді  $\mathbf{b}^{s_1+1} = \tau_1 \mathbf{e} + \tilde{\mathbf{b}}^{s_1}$ , де  $\tilde{\mathbf{b}}^{s_1}$  — проекція  $\mathbf{b}^{s_1+1}$  на  $H_e$  і  $\tau_1 \leq -\tau d_2$ . Нехай  $\tilde{\mathbf{c}}^{s_1} = \tilde{\mathbf{w}}^0 + \beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_{s_1} \mathbf{b}^{s_1}$ ,  $\tilde{\mathbf{b}}^{s_1} = \mu_1 \tilde{\mathbf{c}}^{s_1} + \mathbf{c}^{s_1+1}$ ,  $|\mu_1| < 1$ , де  $\mathbf{c}^{s_1+1} \perp \tilde{\mathbf{c}}^{s_1}$ . Тоді вектори  $(1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \tilde{\mathbf{w}}^0, (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \tilde{\mathbf{w}}^1, \dots, (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \tilde{\mathbf{w}}^{s_1}$  за умови  $\beta'_j = \beta_j \times (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1})$ ,  $j = 0, 1, \dots, s_1$  утворюють правильний  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг.

Розглянемо вектор  $\mathbf{b}^{s_1+2}$ . Якщо  $\mathbf{b}^{s_1+2} \in H_e$ , то нерівність  $(\mathbf{w}^{s_1+1}, \mathbf{b}^{s_1+2}) \leq 2\varepsilon$  в силу (8) імплікує  $(1 + \mu_1 \beta_{s_1+1})(\tilde{\mathbf{w}}^{s_1}, \mathbf{b}^{s_1+2}) + \beta_{s_1+1}(\mathbf{c}^{s_1+1}, \mathbf{b}^{s_1+2}) < 0$ . Звідси у свою чергу випливає, що  $(1 + \mu_1 \beta_{s_1+1})(\tilde{\mathbf{w}}^{s_1}, \mathbf{b}^{s_1+2}) \leq \eta$  при умові  $\beta_{s_1+1} d_2^2 \leq \eta$ , де  $\eta = \varepsilon / 2$  якщо  $\varepsilon > 0$  і  $\eta = 1 / d_2^2$  у протилежному випадку. Тому у цьому випадку вектори  $(1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \tilde{\mathbf{w}}^0, (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \tilde{\mathbf{w}}^1, \dots, (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \tilde{\mathbf{w}}^{s_1}$  і  $\tilde{\mathbf{w}}^{s_1+1} + \beta_{s_1+2} \mathbf{b}^{s_1+2}$  утворюють правильний  $(B, \beta', \eta)$ -ланцюг і  $\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_{s_1} \mathbf{b}^{s_1} + \beta_{s_1+1} \mathbf{b}^{s_1+1} + \beta_{s_1+2} \mathbf{b}^{s_1+2} = \beta'_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta'_{s_1} \mathbf{b}^{s_1} + \beta_{s_1+1} \mathbf{c}^{s_1+1} + \beta_{s_1+2} \mathbf{b}^{s_1+2} + \beta_{s_1+1} \tau_1 \mathbf{e}$ .

Якщо  $\mathbf{b}^{s_1+2} \notin H_e$ , то застосувавши міркування аналогічні до наведених у попередньому абзаці, отримаємо правильний  $(B, \beta', \varepsilon)$ -ланцюг  $(1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \times \dots \times (1 + \mu_2 \beta_{s_2+1}) \tilde{\mathbf{w}}^1, \dots, (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1})(1 + \mu_2 \beta_{s_2+1}) \tilde{\mathbf{w}}^{s_1}$ , де  $|\mu_2| < 1$ ,  $s_2 = s_1 + 1$ ,  $\beta'_j = \beta_j (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1})(1 + \mu_2 \beta_{s_2+1})$  і  $\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_{s_1+1} \mathbf{b}^{s_1+1} + \beta_{s_1+2} \mathbf{b}^{s_1+2} = \beta'_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta'_{s_1} \mathbf{b}^{s_1} + \beta_{s_1+1} \mathbf{c}^{s_1+1} + \beta_{s_2+1} \mathbf{c}^{s_2+1} + (\beta_{s_1+1} \tau_1 + \beta_{s_2+1} \tau_2) \mathbf{e}$ .

Припустимо, що

$$\beta_{s_1+1} + \dots + \beta_{s_k+1} < \frac{8\delta}{\tau}. \tag{9}$$

Повторне застосування вищезгаданих міркувань дозволяє отримати  $(B, \beta', \eta)$ -ланцюг

$$\zeta_k \tilde{\mathbf{w}}^0, \zeta_k \tilde{\mathbf{w}}^1, \dots, \zeta_k \tilde{\mathbf{w}}^j, \dots, \zeta_k \tilde{\mathbf{w}}^{s_k}, j \in J_k, \tag{10}$$

$\zeta_k = (1 + \mu_1 \beta_{s_1+1}) \dots (1 + \mu_k \beta_{s_k+1})$ ,  $\eta = \varepsilon$  або  $\eta = \varepsilon / 2$  або  $\eta = 1 / d_2^2$  (у випадку нульового допуску),  $\beta'_j \in \{\beta_j \zeta_j, \beta_j\}$ ,  $j \in J_k$ ,  $J_k = \{1, \dots, s_k\} \setminus \{s_1 + 1, \dots, s_{k-1} + 1\}$ .

Для того, щоб переконатися, що послідовність (10) є правильним  $(B, \beta', \eta)$ -ланцюгом досить перевірити, що з (9) випливає, що

$$\sum_{j=1}^{k-1} \beta_{s_j+1} (\mathbf{c}^{s_j+1}, \mathbf{b}^{s_j+2}) \leq \eta, \text{ а тому } \zeta_j (\tilde{\mathbf{w}}^{s_j}, \mathbf{b}^{s_1+2}) \leq \eta, j = 1, \dots, k-1.$$

Крім того

$$\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_{s_1} \mathbf{b}^{s_1} + \dots + \beta_{s_k+1} \mathbf{b}^{s_k+1} = \Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3,$$

де

$$\Sigma_1 = \sum_{j \in J_k} \beta'_j \mathbf{b}^j, \quad \beta'_j \in \{\beta_j \zeta_j, \beta_j\}, \quad \Sigma_2 = \sum_{j=1}^k \beta_{s_j+1} \mathbf{c}^{s_j+1}, \quad \Sigma_3 = \sum_{j=1}^k \tau_j \beta_{s_j+1} \mathbf{e}.$$

Тоді згідно до леми 2

$$\|\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3\| \leq \|\Sigma_1 + \Sigma_2\| \leq \zeta_k \max_{\eta \in \Lambda} N(m, H_e \cap B, \beta_{\max}, \eta) + \frac{8\delta}{\tau}.$$

Для оцінки величини  $\zeta_k$  скористаємося відомою нерівністю  $1 + x < e^x$  ( $x > 0$ ). Тоді  $\zeta_k < (1 + \beta_{s_1+1}) \dots (1 + \beta_{s_k+1}) < \exp\{\beta_{s_1+1} + \dots + \beta_{s_k+1}\}$ .

Остаточно

$$\|\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3\| \leq \exp\left\{\frac{8\delta}{\tau}\right\} \max_{\eta \in \Lambda} N(m, H_e \cap B, \beta_{\max}, \eta) + \frac{8\delta}{\tau}. \quad (11)$$

Припустимо тепер, що  $\beta_{s_1+1} + \dots + \beta_{s_{k-1}+1} < \frac{8\delta}{\tau}$  і  $\beta_{s_1+1} + \dots + \beta_{s_k+1} \geq \frac{8\delta}{\tau}$ .

Поклавши у лемі 2  $\mathbf{a} = \mathbf{w}^0 + \Sigma_3$ ,  $\mathbf{b} = \Sigma_1 + \Sigma_2$ , з урахуванням правила вибору  $tL_2(\mathbf{e})$ , отримаємо, що

$$\|\mathbf{w}^{s_k+1}\| \leq \|\mathbf{w}^0 + \Sigma_3\| + \delta \text{ і } \mathbf{w}^0 + \Sigma_3 \in U_e.$$

Оскільки  $\|\mathbf{w}^0\| \geq \frac{8\delta}{\tau}$  і косинус кута між  $\frac{\mathbf{w}^0}{\|\mathbf{w}^0\|}$  і  $\frac{\Sigma_3}{\|\Sigma_3\|}$  менший за  $-\frac{1}{2}$

, то з урахуванням леми 3 і попередньої нерівності отримуємо

$$\|\mathbf{w}^{s_k+1}\| \leq \|\mathbf{w}^0 + \Sigma_3\| + \delta \leq \|\mathbf{w}^0\| + \delta - 2\delta = \|\mathbf{w}^0\| - \delta.$$

Таким чином  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюг не може бути правильним, якщо не виконується нерівність (9). Отже, для довільного правильного  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюга  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^s$ , початок якого задовольняє умову  $\|\mathbf{w}^0\|^{-1} \mathbf{w}^0 \in V_e$  і  $\|\mathbf{w}^0\| > L(\mathbf{e})$ , величина  $\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s\|$  задовольняє (11). Множини  $V_e$  утворюють відкрите покриття одиничної сфери. Це покриття за лемою Бореля містить скінченне підпокриття  $V_{e_1}, \dots, V_{e_p}$ . Тому можна для довільного правильного  $(B, \beta, \varepsilon)$ -ланцюга  $\mathbf{w}^0, \mathbf{w}^1, \dots, \mathbf{w}^s$   $\|\beta_1 \mathbf{b}^1 + \dots + \beta_s \mathbf{b}^s\| < N(m+1, B, \beta_{\max}, \varepsilon)$ , де

$$N(m+1, B, \beta_{\max}, \varepsilon) = \max\{L_1(\mathbf{e}), \dots, L_p(\mathbf{e})\} + \exp\left\{\frac{8\delta}{\tau}\right\} \cdot \max_{\eta \in \Lambda} N(m, H_e \cap B, \beta_{\max}, \eta) + \frac{8\delta}{\tau}.$$

Лема доведена.

Тепер ми вже можемо довести теорему про обмеженість вагових векторів ПНЕ для пакетного алгоритму навчання з допуском.

**Теорема 2.** Якщо множини  $A^+$  і  $A^-$  є скінченними, послідовність вагових векторів  $\{\mathbf{w}^k\}$  будується згідно до (2), то для довільних допуску  $\varepsilon \geq 0$ , початкового наближення  $\mathbf{w}^0$ , навчаючої послідовності  $\{\mathbf{a}^k\}$  і послідовності  $\{\beta_k\}$ , послідовність  $\|\mathbf{w}^k\|$  є обмеженою за умови, що коефіцієнти  $\{\beta_k\}$  задовольняють умову (4).

**Доведення.** Не втрачаючи загальності, будемо вважати, що у процесі навчання  $\Delta\mathbf{w}^k \neq \mathbf{0}$ . Крім того, можна вважати, що  $A^- = \emptyset$ , оскільки у протилежному випадку усі вектори  $P(\mathbf{a}^k)$ , де  $\mathbf{a}^k \in A^-$  можна замінити на вектори  $-P(\mathbf{a}^k)$ . Ця заміна є допустимою, оскільки навчання ПНЕ по розпізнаванню підмножин множини  $A \subset \mathbb{R}^n$  можна розглядати, як навчання НЕ по розпізнаванню підмножин множини  $P(A) \subset \mathbb{R}^n$ , де  $P(A) = \{P(\mathbf{a}) \mid \mathbf{a} \in A\}$ . Тому для всіх  $k > 0$   $\gamma_{kj} \in \{0, 1\}$ ,  $j = \overline{1, l}$ . Покажемо тепер, що доведення теореми досить провести для он-лайн алгоритму навчання звичайного НЕ. Для цього розглянемо множину

$$B = \left\{ \alpha_1 P(\mathbf{a}^{i_1}) + \dots + \alpha_l P(\mathbf{a}^{i_l}) \mid \mathbf{a}^{i_i} \in A, \alpha_i \in \mathbb{Z}_2, i = 1, \dots, l \right\}.$$

Легко переконатися, що множина  $B$  скінченна, оскільки  $\text{Card } B \leq \sum_{i=0}^l \bar{C}_i^i = \sum_{i=0}^l C_{t+i-1}^i = C_{t+l}^t$ , де  $t = \text{Card } A$ . Для кожної навчаючої послідовності  $\{\mathbf{a}^k\}$  ПНЕ можна побудувати навчаючу послідовність  $\{\mathbf{b}^k\}$  НЕ, вектори приростів яких співпадають. Тим самим навчання ПНЕ по розпізнаванню підмножин множини  $A$  зводиться до навчання звичайного НЕ по розпізнаванню підмножин множини  $B$ , для якого  $\Delta\mathbf{w}^k = \mathbf{b}^k \neq \mathbf{0}$ .

### Висновки

У роботі було показано, виконання умови (4) забезпечує обмеженість вагових векторів, які отримуються згідно до алгоритму навчання перцептрона. Цей результат може бути використаний при побудові роскет-алгоритмів навчання ПНЕ.

**ЛІТЕРАТУРА**

1. Хайкин С. Нейронные сети: полный курс / С. Хайкин. – 2-е изд. – М. : Вильямс-Телеком, 2006. – 1104 с.
2. Розенблатт, Ф. Принципы нейродинамики. Перцептроны и теория механизмов мозга. – М. : Мир, 1965. – 480 с.
3. Гече, Ф. Е. Алгоритми навчання узагальнених нейронних елементів відносно системи характерів / Ф. Е. Гече, В. М. Коцовський, А. Є. Батюк // Збірник наукових праць інституту проблем моделювання в енергетиці НАН України. -- К., 2007.~-- Вип. 41. -- С. 124-136.
4. Дуда, Р. Распознавание образов и анализ сцен /Р. Дуда, П. Харт. – М. : Мир, 1976. – 507 с.
5. Минский, М. Р. Персептроны /М. Минский, С. Пайперт. – М. : Мир, 1971. – 261 с.