

УДК 62-50:519.49

В.М. Григорьев

**ЛИНЕЙНЫЕ НЕСТАЦИОНАРНЫЕ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ
МАТРИЧНЫЕ ОПЕРАТОРНЫЕ УРАВНЕНИЯ**

Аннотация. Получены конструктивные процедуры решения однородных и неоднородных линейных нестационарных дифференциальных матричных операторных уравнений, основанные на приведении матриц к треугольным формам, которое может осуществляться с помощью систем компьютерной алгебры Maple, Reduce, Singular, Gap и т.д.

Ключевые слова: линейные нестационарные дифференциальные матричные операторные уравнения, приведение матрицы к треугольной форме, Maple, Reduce, Singular, Gap.

Актуальность темы. Широкий класс объектов и систем управления адекватно представляются в виде системы линейных нестационарных дифференциальных уравнений с производными в правой части. Математическая теория линейных нестационарных многосвязных систем автоматического регулирования основывается либо на использовании методов пространства состояний [1], либо на применении теории матриц над некоммутативным кольцом линейных нестационарных дифференциальных операторов [2]. В рамках операторного подхода анализ и синтез линейных нестационарных систем осуществляется путём решения линейных матричных операторных уравнений.

Анализ последних исследований. Теоретическим основанием работы является линейная алгебра над некоммутативными кольцами [3].

Постановка задачи. Цель работы состоит в получении конструктивных процедур решения однородных и неоднородных линейных нестационарных дифференциальных матричных операторных уравнений.

Обоснование полученных результатов. Рассмотрим кольцо R линейных нестационарных дифференциальных операторов с коэффициентами из произвольного поля функций Q , замкнутого относительно дифференцирования. Операторы действуют в

пространстве сигналов, состоящем из бесконечнодифференцируемых, за исключением конечного числа точек, функций [4].

Рассмотрим матрицы $A_l \in \mathbf{R}^{n \times n}$, $B_l \in \mathbf{R}^{n \times m}$ ($A_r \in \mathbf{R}^{m \times m}$, $B_r \in \mathbf{R}^{n \times m}$). Следуя [5], приведём с помощью элементарных столбцовых (строчных) операций матрицу $E = |A_l \ B_l|$ ($E = \begin{vmatrix} A_r \\ B_r \end{vmatrix}$) к нижней левой (верхней правой) ступенчатой матрице. Используя следствие из [5], имеем

$$EU = |C_l \ 0^{n \times m}| \quad (UE = \begin{vmatrix} C_r \\ 0^{m \times m} \end{vmatrix}), \quad (1)$$

где $U, U^{-1} \in \mathbf{R}^{(n+m) \times (n+m)}$, $C_l \in \mathbf{R}^{n \times n}$ ($C_r \in \mathbf{R}^{m \times m}$).

Согласно работе [6], матрица C_l (C_r) в (1) является левым (правым) наибольшим общим делителем ЛНОД (ПНОД) матриц A_l и B_l (A_r и B_r). Обозначим

$$U^{-1} = \begin{vmatrix} A_l^\alpha & B_l^\alpha \\ W & V \end{vmatrix}, \quad (U^{-1} = \begin{vmatrix} A_r^\alpha & W \\ B_r^\alpha & V \end{vmatrix}), \quad (2)$$

$$U = \begin{vmatrix} Z & -B_r^\beta \\ Y & A_r^\beta \end{vmatrix}, \quad (U = \begin{vmatrix} Z & Y \\ -B_l^\beta & A_l^\beta \end{vmatrix}), \quad (3)$$

$$A_l^\alpha \in \mathbf{R}^{n \times n}, \quad B_l^\alpha \in \mathbf{R}^{n \times m}, \quad W \in \mathbf{R}^{m \times n}, \quad V \in \mathbf{R}^{m \times m},$$

$$Z \in \mathbf{R}^{n \times n}, \quad B_r^\beta \in \mathbf{R}^{n \times m}, \quad Y \in \mathbf{R}^{m \times n}, \quad A_r^\beta \in \mathbf{R}^{m \times m}.$$

$$(A_r^\alpha \in \mathbf{R}^{m \times m}, \quad W \in \mathbf{R}^{m \times n}, \quad B_r^\alpha \in \mathbf{R}^{n \times m}, \quad V \in \mathbf{R}^{n \times n},$$

$$Z \in \mathbf{R}^{m \times m}, \quad Y \in \mathbf{R}^{m \times n}, \quad B_l^\beta \in \mathbf{R}^{n \times m}, \quad A_l^\beta \in \mathbf{R}^{n \times n}).$$

Умножая (1) справа (слева) на матрицу U^{-1} , получим

$$A_l = C_l A_l^\alpha, \quad B_l = C_l B_l^\alpha \quad (4)$$

$$(A_r = A_r^\alpha C_r, \quad B_r = B_r^\alpha C_r)$$

Рассмотрим однородное матричное уравнение

$$A_l z + B_l y = 0^{n \times k} \quad (z A_r + y B_r = 0^{k \times m}) \quad (5)$$

относительно неизвестных матриц $z \in \mathbf{R}^{n \times k}$, $y \in \mathbf{R}^{m \times k}$ ($z \in \mathbf{R}^{k \times m}$, $y \in \mathbf{R}^{k \times n}$).

Из соотношения (1) с учётом обозначений (3), получаем частное решение уравнения (5) при $k=m$ ($k=n$)

$$z = -B_r^\beta, \quad y = A_r^\beta \quad (z = -B_l^\beta, \quad y = A_l^\beta) \quad (6)$$

Из обозначений (2) и (3) и соотношения $U^{-1}U = I_{n+m}$ ($UU^{-1} = I_{n+m}$), следует, что $-W B_r^\beta + V A_r^\beta = I_m$ ($-B_l^\beta W + A_l^\beta V = I_n$). Согласно

работе [6], это означает, что матрицы B_r^β и A_r^β (B_l^β и A_l^β) взаимно просты справа (слева).

Для любой матрицы T из $\mathbf{R}^{m \times k}$ ($\mathbf{R}^{k \times n}$) матрицы

$$z = B_r^\beta T, y = A_r^\beta T \quad (z = T B_l^\beta, y = T A_l^\beta) \quad (7)$$

являются решением уравнения (5) для любого натурального числа k .

Предложение 1. Если в уравнении (5) матрица A_l (A_r) имеет полный ранг, то его общее решение имеет вид (7).

Доказательство. Пусть z и y – произвольное решение уравнения (5). Учитывая (1) и (2), совершим ряд преобразований

$$0^{n \times k} = |A_l \ B_l| \begin{vmatrix} z \\ y \end{vmatrix} = |A_l \ B_l| U U^{-1} \begin{vmatrix} z \\ y \end{vmatrix} = |C_1 \ 0^{n \times m}| \begin{vmatrix} K \\ * \end{vmatrix}$$

или

$$C_1 K = 0^{n \times k}, \quad (8)$$

где

$$K = A_l^\alpha z + B_l^\alpha y, \ K \in \mathbf{R}^{n \times k}. \quad (9)$$

Согласно (4) $A_l = C_1 A_l^\alpha$. Так как по условию матрица A_l имеет полный ранг, то, согласно лемме из [5], матрица C_1 также имеет полный ранг. Тогда в уравнении (8) $K = 0^{n \times k}$. Обозначая $T = Wz - Vy$ и учитывая (9), запишем

$$\begin{vmatrix} A_l^\alpha & B_l^\alpha \\ W & V \end{vmatrix} \begin{vmatrix} z \\ -y \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 \\ T \end{vmatrix}, \quad (10)$$

где W и V определены в (2). Умножим (10) слева на U . С учётом принятых в (2) и (3) обозначений, получим соотношение (7).

Предложение 2. Если в уравнении (5) матрица A_l (A_r) имеет полный ранг, то и в соотношении (6) матрица A_r^β (A_l^β) имеет полный ранг.

Доказательство. В силу обозначений (2), (3) и соотношения $U^{-1}U = I_{n+m}$, имеем

$$\begin{vmatrix} A_l^\alpha & B_l^\alpha \\ W & V \end{vmatrix} \begin{vmatrix} -B_r^\beta \\ A_r^\beta \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0^{nm} \\ I_m \end{vmatrix}. \quad (11)$$

Так как первый сомножитель в (11) обратим, ранг второго сомножителя равен m .

$$\text{Rk} \begin{vmatrix} -B_r^\beta \\ A_r^\beta \end{vmatrix} = m. \quad (12)$$

Пусть матрица A_r^β имеет неполный ранг. Тогда уравнение $A_r^\beta x = 0^m$ имеет нетривиальное решение $x \in \mathbb{R}^m$. Тогда

$$\begin{vmatrix} -B_r^\beta \\ A_r^\beta \end{vmatrix} x = \begin{vmatrix} a \\ 0^m \end{vmatrix} \quad (13)$$

для некоторого $a \in \mathbb{R}^n$. В силу (12), имеем, что a не равно 0^n . Умножая (13) слева на U^{-1} и учитывая обозначения (2) и (3) получим $A_r^\alpha a = 0^n$, что означает неполноту ранга матрицы A_r^α . Из соотношения (4) $A_1 = C_1 A_r^\alpha$. По условию матрица A_1 имеет полный ранг. Согласно лемме из [5], матрица A_r^α также имеет полный ранг. Противоречие.

Доказательство для матрицы A_r и A_r^β проводится аналогично.

Предложение 3. ЛНОД (ПНОД) матриц A_1 и B_1 (A_r и B_r), где $\text{rk } A_1$ равен n ($\text{rk } A_r = m$), определён с точностью до умножения справа (слева) на обратимую над \mathbb{R} матрицу.

Доказательство. Пусть

$$A_L = C_i A_i, \quad B_L = C_i B_i, \quad (14)$$

где $C_i \in \mathbb{R}^{n \times n}$ - ЛНОД матриц A_L и B_L , $i=1,2$. Согласно предложению 1, уравнение (5) имеет решение $A_L(-B_r^\beta) + B_L A_r^\beta = 0^{n \times m}$. Из предложения 2 следует, что $\text{rk } A_r^\beta = m$. Так как $\text{rk } A_1 = n$, то согласно лемме из [5], получим, что $\text{rk } C_i = n$ и из (14) имеем

$$A_i B_r^\beta = B_i A_r^\beta. \quad (15)$$

Рассмотрим второе уравнение в (5), полагая $A_r = A_r^\beta$ и $B_r = B_r^\beta$. Так как $\text{rk } A_r = m$, то согласно предложению 1, в (15) найдутся такие матрицы T_i , что $A_i = T_i B_i^\beta$, $B_i = T_i A_i^\beta$, $i=1,2$. Поскольку матрицы A_i и B_i взаимно просты слева, то $T_i^{-1} \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Отсюда $A_2 = T_2 T_1^{-1} A_1$, $B_2 = T_2 T_1^{-1} B_1$ и тогда в (14) $A_L = C_2 T_2 T_1^{-1} A_1 = C_1 A_1$ и $B_L = C_2 T_2 T_1^{-1} B_1 = C_1 B_1$. Следовательно, $C_1 = C_2 G$, где матрица $G = T_2 T_1^{-1}$ лежит в $\mathbb{R}^{n \times n}$ и обратима над \mathbb{R} .

Доказательство для A_r и B_r проводится аналогично.

Перейдём к матричным линейным неоднородным уравнениям.

Предложение 4. Уравнение $ZA + YB = \Delta$, где $\Delta, A \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $B \in \mathbb{R}^{n \times m}$, $A = A_1 C$, $B = B_1 C$, где $C \in \mathbb{R}^{m \times m}$ - ПНОД матриц A и B , имеет хотя бы одно решение $Z \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $Y \in \mathbb{R}^{m \times n}$, тогда и только тогда, когда C является правым делителем матрицы Δ .

Необходимость. Пусть уравнение имеет решение Z и Y . Тогда $ZA_1 C + YB_1 C = \Delta_1 C = \Delta$, где $\Delta_1 = ZA_1 + YB_1$.

Достаточность. По условию матрицы A_1 и B_1 взаимно просты справа. Следуя предложению 1 из [6], имеем

$$Z_0 A_1 + Y_0 B_1 = I_m, \quad (16)$$

для некоторых $Z_0 \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $Y_0 \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Если $\Delta = \Delta_1 C$, то умножая (16) слева на Δ_1 а справа на C получим частное решение исходного уравнения $Z = \Delta_1 Z_0$, $Y = \Delta_1 Y_0$.

Теорема. Предположим, что матрицы $A_r \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $\text{rk } A_r = m$ и $B_r \in \mathbb{R}^{n \times m}$, взаимно просты справа. Тогда уравнение

$$Z A_r + Y B_r = \Delta, \quad (17)$$

при любой матрице $\Delta \in \mathbb{R}^{m \times m}$ имеет хотя бы одно такое решение $Z \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $Y_0 \in \mathbb{R}^{m \times n}$, что

$$d(Y) < d(A_i^\beta), \quad (18)$$

где матрица A_i^β определена в (3) и $d(\cdot)$ - наивысшая степень дифференциальных операторов в матрице.

Если матрицы A_r и Δ собственные по столбцам [7] и наивысшие степени дифференциальных операторов в столбцах ($cd(\cdot)$) матриц удовлетворяют соотношениям

$$cd_i(B_r) < cd_i(A_r) = d_i, \quad (19)$$

$$cd_i(\Delta) = k + d_i, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad (20)$$

где $k = d(A_i^\beta) - 1$, то все решения уравнения (17), удовлетворяющие неравенству (18), будут таковы, что матрица Z будет полного ранга и правильной по строкам. Причём

$$rd_i(Y) \leq rd_i(Z) = k, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad (21)$$

где $rd_i(Y)$ - наивысшая степень дифференциальных операторов в i -й строке матрицы.

Доказательство. Так как A_r и B_r взаимно просты справа, то согласно [6], найдутся такие матрицы $Z_0 \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $Y_0 \in \mathbb{R}^{m \times n}$, что $Z_0 A_1 + Y_0 B_1 = I_m$. Отсюда получаем частное решение уравнения (17). Согласно предложению 1, общее решение однородного уравнения $Z A_r + Y B_r = 0^{m \times m}$ равно $Z = -T B_r^\beta$, $Y = T A_i^\beta$, где матрицы A_i^β и B_i^β определены в (3) и T - произвольная матрица из $\mathbb{R}^{n \times n}$. Общее решение уравнения (17) примет вид

$$Z = \Delta Z_0 - T B_r^\beta, \quad Y = \Delta Y_0 + T A_i^\beta, \quad (22)$$

Согласно предложению 2 $\text{rk } A_i^\beta = n$. Согласно предложению 4 в [7], найдутся такие матрицы $R, Q \in \mathbb{R}^{m \times n}$, что $\Delta Y_0 = Q A_i^\beta + R$ и степень

$d(R) < d(A_i^\beta) = k+1$. Полагая в (22) $T = -Q$, получим решение уравнения (17) $Y=R$, $Z=\Delta Z_0 + Q B_i^\beta$, которое удовлетворяет неравенству (18).

Заметим, что степень решения может быть понижена, если, следуя предложению 1 из [7], сделать матрицу A_i^β правильной по строкам.

Следуя [7], и учитывая обозначения (19) и (20), запишем A_r и Δ в форме

$$\begin{aligned} A_r &= C_A \text{diag}(p^{d_1} \dots p^{d_m}) + (A_r)_l, \quad \text{cd}_i((A_r)_l) < d_i, \\ \Delta &= C_D \text{diag}(p^{d_1+k} \dots p^{d_m+k}) + (\Delta)_l, \quad \text{cd}_i((\Delta)_l) < d_i+k, \quad i=1,2,\dots,m, \end{aligned} \quad (23)$$

где C_A и C_D – матрицы коэффициентов при наивысших степенях оператора дифференцирования p дифференциальных операторов в столбцах матриц A_r и Δ .

Матрицу Z представим в виде

$$Z = p^r C_Z + (Z)_l, \quad (24)$$

где C_Z – матрица коэффициентов и $d((Z)_l) < r$. Подставляя (23) и (24) в (17) и учитывая неравенства (18), (19) и (20), получаем $C_Z C_A \text{diag}(p^{d_1+r} \dots p^{d_m+r}) + D + Y B_r = C_D \text{diag}(p^{d_1+k} \dots p^{d_m+k}) + (\Delta)_l$ для некоторой матрицы $D \in \mathbb{R}^{m \times m}$. Причём $\text{cd}_i(D) < d_i+r$, $\text{cd}_i(Y B_r) < d_i+k$, $i=1,2,\dots,m$. Отсюда имеем $r=k$ и $C_Z C_A = C_D$. По условию матрицы A_r и Δ собственные по столбцам, что равносильно тому, что матрицы коэффициентов C_A и C_D имеют полный ранг [7]. Тогда и матрица C_Z будет невырожденной. Следовательно, невырожденной будет и матрица Z . Таким образом, матрица Z в (24) будет правильной по строкам со степенями строк $\text{rd}_i(Z) = k$, $i=1,2,\dots,m$, а поскольку имеет место неравенство (18), то справедливо и неравенство (21).

Следствие. В скалярном случае ($m=n=1$) решение уравнения (17), удовлетворяющее условию (18) единственно. Причём при $d(\Delta) = 2d-1$, где $d=d(A_r)$, получаем $d(Y) \leq d(Z) = d-1$.

Доказательство. Пусть существует два решения $Y_1, Y_2 \in \mathbb{R}$, удовлетворяющие (18). Согласно (22), имеем

$$Y_1 - Y_2 = T A_i^\beta, \quad (25)$$

для некоторого оператора $T \in \mathbb{R}$. Из (5) и (6) следует, что $B_i^\beta A_r = A_i^\beta B_r$. По условию операторы A_r и B_r взаимно просты справа. По построению операторы B_i^β и A_i^β взаимно просты слева. Тогда

$$d = d(A_r) = d(A_i^\beta), \quad d(B_r) = d(B_i^\beta). \quad (26)$$

Так как, согласно (18) $d(Y) \leq d-1$, то в (25) имеем $d(Y_1 - Y_2) \leq d-1$ и $d(Т A_r^\beta) \geq d$. Противоречие, следовательно, $Y_1 = Y_2$. Перепишем уравнение (17) $ZA_r = -YB_r + \Delta$. При заданных A_r и B_r и полученном решении Y последнее уравнение имеет единственное решение Z .

В скалярном случае условие (20) с учётом (26) примет вид $d(\Delta)=2d-1$. Тогда в (21) получим $d(Y) \leq d(Z)=d-1$.

Выводы. Получены конструктивные процедуры решения однородных и неоднородных линейных нестационарных дифференциальных матричных операторных уравнений, основанные на приведении матриц к треугольным формам, которое может осуществляться с помощью систем компьютерной алгебры Maple, Reduce, Singular, Gap и т.д.

ЛИТЕРАТУРА

1. Андреев Ю.Н. Алгебраические методы пространства состояний в теории управления линейными объектами. Обзор зарубежной литературы // Автоматика и телемеханика, 1977. № 3. с. 5-50.
2. Ylinen. An algebraic theory for analysis and synthesis of time-varying linear differentials systems // Acta Politechnica Scandinavica: Math. and Comput., Ser. N 32, Helsinki, 1980. 62 p.
3. Крон П. Свободные кольца и их связи. М.: Мир, 1974. 424 с.
4. Григорьев В.М. Формальные передаточные функции для линейных нестационарных систем // Системные технологии. Региональный межвузовский сборник научных трудов. - Выпуск 5 (28). - Днепропетровск, 2004. - с. 3-9.
5. Григорьев В.М. Ранги операторных матриц. // Системные технологии. Региональный межвузовский сборник научных трудов. - Выпуск 5 (28). - Днепропетровск, 2004. - с. 15-19.
6. Григорьев В.М. Совместность и эквивалентность линейных нестационарных систем управления // Системные технологии. Региональный межвузовский сборник научных трудов. - Выпуск 2 (10). - Дніпропетровськ, 2003. - с. 104-112.
7. Григорьев В.М. Правильные операторные матрицы // Системные технологии. Региональный межвузовский сборник научных трудов. - Выпуск 6 (41). - Днепропетровск, 2005. - с. 10-14.

Получено 14.10.2009г.