

УДК 62-50: 517.926.4

В.М. Григорьев

**КРИТЕРИЙ УСТОЙЧИВОСТИ В ТЕРМИНАХ ВХОД-ВЫХОД
ЛИНЕЙНОГО НЕСТАЦИОНАРНОГО ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО
УРАВНЕНИЯ**

Постановка задачи. Цель работы состоит в получении достаточных условий для коэффициентов линейного нестационарного дифференциального уравнения, обеспечивающих экспоненциальное убывание решений при произвольной экспоненциально убывающей правой части.

Обоснование полученных результатов. Характеристический показатель Ляпунова (в дальнейшем просто показатель) функции $x(t)$ из пространства X бесконечно дифференцируемых функций времени $t \geq 0$ определяется как верхний предел [1, 2]

$$\chi(x) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{-\ln|x(t)|}{t}, \quad \chi(0) = -\infty.$$

Функция $x(t)$ имеет строгий показатель, если существует предел

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\ln|x(t)|}{t}.$$

Для числа $\alpha < 0$ определим множество

$$M_\alpha = \{x \in X | \chi(x^{(i)}) < \alpha, i = 0, 1, 2, \dots\}$$

Заметим, что $\forall m \in M_\alpha \lim_{t \rightarrow \infty} m(t) = 0$.

Любая функция $m(t)$ из M_α , будет ограниченной. Более того, согласно [1, 2], имеем

$$\forall \varepsilon \exists C > 0 |m(t)| \leq C e^{(\alpha+\varepsilon)t}. \quad (1)$$

Элементы множества M_α экспоненциально убывают.

Следовательно, эти множества можно назвать пространствами устойчивых сигналов со степенью устойчивости α [3].

Рассмотрим произвольное поле Q действительных функций со строгим нулевым показателем, замкнутое относительно дифференцирования. Примером такого поля является множество дробно рациональных функций. Выделим в поле Q подкольцо Q_t , состоящее из функций, не имеющих полюсов при $0 \leq t < \infty$ (полюса в бесконечности допустимы). Рассмотрим кольцо линейных дифференциальных операторов R с коэффициентами в кольце Q_t .

Введём множество дифференциальных операторов

$$S(M_\alpha) = \{s \in R \mid \forall x \in X \quad \forall u \in M_\alpha \quad (sx=u) \Rightarrow x \in M_\alpha\} \quad (2)$$

Если в линейном нестационарном дифференциальном уравнении, представленном в операторной форме $sx=u$, оператор s лежит в множестве $S(M_\alpha)$, то это означает, что все решения этого уравнения вместе со всеми своими производными будут иметь показатели Ляпунова меньшие, чем α при любой правой части, имеющей вместе со всеми своими производными показатели Ляпунова меньшие, чем α . Назовём такое свойство уравнения устойчивостью в терминах вход/выход со степенью α [3].

Изучим условие принадлежности операторов из R множеству $S(M_\alpha)$. Для этого нам понадобятся некоторые сведения из первого метода Ляпунова [1, 2].

Характеристическим показателем Ляпунова матричной или векторной функции $Y(t)$ называется максимальный среди показателей его элементов. Причём $\chi(Y(t)) = \chi(\|Y(t)\|)$, где $\|\cdot\|$ - произвольная норма матрицы (вектора). Рассмотрим линейную дифференциальную систему размерности n

$$y'(t) = F(t)y(t), \quad t \geq 0, \quad (3)$$

где элементы матрицы $F(t)$ непрерывны и ограничены при $t \geq 0$. Каждое нетривиальное решение системы (3) имеет конечный показатель. Множество $\alpha_1 < \alpha_2 < \alpha_m$ показателей решений называется спектром системы. Число m элементов в спектре не превышает размерности системы n . Если в (3) $F(t) = F_1 + F_2(t)$, где F_1

- постоянная матрица и $\lim_{t \rightarrow \infty} F_2(t) = 0^{n \times n}$, то спектр систем (3) и $y'(t)$

$= F_1 y(t)$, совпадают [2, с. 83]. Пусть фундаментальная система $Y(t)$ решений системы (3) содержит n_s решений с показателем α_s , $s=1,$

2...m. Рассмотрим величину $\sigma_Y = \sum_{s=1}^m n_s \alpha_s$, где $\sum_{s=1}^m n_s = n$. Существуют фундаментальные системы с наименьшим значением σ величины σ_Y . Такие фундаментальные системы называются нормальными. Причем для любой фундаментальной системы $Y(t)$ найдётся такая действительная матрица C , что $CY(t)$ будет нормальной системой.

Если $\sigma = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_0^t \text{Tr}(F(\tau)) d\tau$, где \lim - нижний предел, $\text{Tr}()$ - след матрицы, то система называется правильной по Ляпунову.

Теорема Перрона гласит, что система (3) правильна по Ляпунову тогда и только тогда, когда для её спектра ($\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$) с учётом кратности показателей, и спектра ($\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$) сопряжённой системы $y'(t) = -F(t)^T y(t)$, $t \geq 0$, выполнено соотношение

$$\alpha_i + \beta_i = 0, i=1, 2 \dots n. \quad (4)$$

Пусть $Y(t)$ - произвольная фундаментальная система решений уравнения (3) и $K(t, \tau)$ - матрица Коши. Если система (3) правильна по Ляпунову, то имеет место неравенство [с. 238]

$$\forall \varepsilon > 0 \exists C > 0 \|K(t, \tau)\| \leq C e^{(\alpha+\varepsilon)(t-\tau)+2\varepsilon\tau}, t \geq \tau \geq 0, \quad (5)$$

где α - максимальный элемент спектра системы (3). Используя приведенные сведения, докажем теорему.

Теорема. Если в операторе $S = \sum_{i=0}^n a_i(t)p^{(i)}$, $a_n = 1$, $p = d/dt$ коэффициенты $a_i(t) \in Q_T$, $i=0, 1 \dots n-1$ имеют пределы s_i и максимальная действительная часть корней стационарного многочлена $\sum_{i=0}^n s_i p^{(i)}$, $s_n = 1$ меньше, чем α , то S лежит в $S(M_\alpha)$.

Рассмотрим в пространстве X бесконечно дифференцируемых за исключением конечного числа точек функций времени $t \geq 0$ дифференциальное уравнение $Sx(t) = u(t)$, $\forall u(t) \in M_\alpha$ и представим его в виде

$(p^n + (s_{n-1} + q_{n-1}(t)) p^{n-1} + (s_0 + q_0(t)) x(t) = u(t)$,
где функции $q_i(t) \in Q_T$, $i=0, 1 \dots n-1$ имеют строгий нулевой предел при $t \rightarrow \infty$.

Запишем последнее уравнение в пространстве состояний

$$y'(t) = F(t) y(t) + Gu(t) \quad (6)$$

$x(t) = Hy(t)$,
где $y(t) = | x(t) \ x'(t) \dots \ x^{(n-1)}(t) |^T$,
 $G^T = | 0 \ 0 \ \dots \ 1 |$, $H = | 1 \ 0 \ \dots \ 0 |$, $F(t) = F_1 + F_2(t)$,

$$F_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & & 1 \\ s_0 & s_1 & & s_{n-1} \end{bmatrix}, \quad F_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & & 0 \\ q_0 & q_1 & & q_{n-1} \end{bmatrix}.$$

Так как $\lim_{t \rightarrow \infty} F_2(t) = 0^{nxn}$, то системы

$$t \rightarrow \infty$$

$$y'(t) = F(t) y(t) \quad (7)$$

и

$$y'(t) = F_1 y(t) \quad (8)$$

имеют одинаковый спектр ($\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$) с учётом кратности показателей.

Поскольку $\lim_{t \rightarrow \infty} (-F_2)^T(t) = 0^{nxn}$, то спектр сопряжённой к (7)

системы $y'(t) = -F(t)^T y(t)$, совпадает со спектром ($\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$) стационарной системы $y'(t) = -F_1^T y(t)$. Так как F_1 - постоянная матрица, то имеет место соотношение (4) и согласно теореме Перрона система (7) будет правильной по Ляпунову.

Система (8) соответствует линейному дифференциальному уравнению с постоянными коэффициентами $(p^n + s_{n-1}p^{n-1} + \dots + s_0)x(t) = 0$. По условию теоремы максимальный показатель Ляпунова этой системы меньше, чем α . Обозначим этот максимальный показатель как $\gamma (\gamma < \alpha)$. Показатель произвольной фундаментальной системы решений $Y(t)$ системы (7) также равен γ . Так как система (7) правильна по Ляпунову, то для её матрицы Коши имеет место неравенство (5)

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists C_1 > 0 \ \|K(t, \tau)\| \leq C_1 e^{(\gamma+\varepsilon)(t-\tau)+2\varepsilon\tau}, \quad t \geq \tau \geq 0, \quad (9)$$

Пусть показатель $u(t)$ равен δ , тогда, согласно (1)

$$\forall \varepsilon \ \exists C_2 > 0 \ |u(t)| \leq C_2 e^{(\delta+\varepsilon)t}, \quad t > 0. \quad (10)$$

Произвольное решение уравнения (6) имеет вид $x(t) = Hy(t)$ где

$$y(t) = Y(t)y(0) + \int_0^t K(t, \tau)Gu(\tau)d\tau = z_0(t) + z_u(t)$$

для некоторого начального условия $y(0)$. Так как показатель γ фундаментальной системы $Y(t)$ меньше чем α , то $z_0(t)$ лежит в пространстве M_α . Рассмотрим второе слагаемое. Учитывая (9) и (10), имеем

$$\|z_u(t)\| \leq C_1 C_2 e^{(\gamma+\varepsilon)t} \int_0^t e^{(-\gamma+2\varepsilon+\delta)\tau} d\tau = \frac{C_1 C_2}{-\gamma+2\varepsilon+\delta} e^{(\gamma+\varepsilon)t} (e^{(-\gamma+2\varepsilon+\delta)t} - 1) = \\ \frac{C_1 C_2}{-\gamma+2\varepsilon+\delta} (e^{(3\varepsilon+\delta)t} - e^{(\gamma+\varepsilon)t}).$$

Так как $\gamma < \alpha$ и $\delta < \alpha$, то в силу произвольности ε всегда можно добиться, чтобы $-\gamma+2\varepsilon+\delta \neq 0$ и $\max(3\varepsilon+\delta, \gamma+\varepsilon) < \alpha$. Тогда показатель $\|z_u(t)\| < \alpha$ и, следовательно, показатели решений системы (6) будут меньше, чем α .

Дифференцируя систему (6) и, учитывая, что коэффициенты имеют строгий нулевой показатель, получаем, что и все производные решения будут меньше, чем α и, следовательно, принадлежат пространству M_α . Учитывая определение множества $S(M_\alpha)$, завершаем доказательство теоремы.

Выводы. Доказано, что если коэффициенты линейного нестационарного дифференциального уравнения стремятся к устойчивому с некоторой степенью стационарному уравнению, то нестационарное уравнение будет устойчиво с той же степенью в терминах вход/выход. Доказательство базируется на первом методе Ляпунова.

ЛИТЕРАТУРА

1. Демидович Б.П. Лекции по математической теории устойчивости. - М.: Наука, 1967. 472 с.
2. Теория показателей Ляпунова и её приложение к вопросам устойчивости. / Былов Б.Ф., Виноград Р.Э., Гробман Д.М., Немыцкий В.В. - М.: Наука, 1966. 576 с.
3. Григорьев В.М. Устойчивость линейных систем в операторной форме // Системные технологии. Региональный межвузовский сборник научных трудов. - Выпуск 2 (55). - Днепропетровск, 2008. - С. 104–112.

Получено 15.12.2008г.